

Cuestiones:

C1) Describir el proceso que seguiríais para poder determinar la intensidad de choque en un cortocircuito inductivo utilizando el programa Microcap.

C2) Una línea sin distorsión se define como aquella a la que todas las frecuencias viajan a la misma velocidad. En este tipo de líneas resulta que la Z_0 es independiente de la frecuencia e igual a la de la línea sin pérdidas.

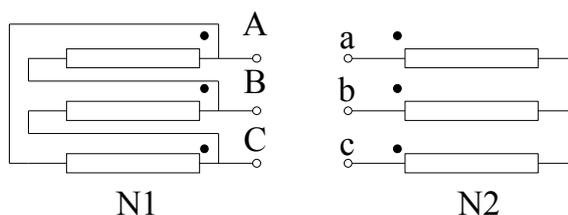
a) Obtener que relación debe haber entre R, L, G y C para que la línea no distorsione.

b) Calcular a que velocidad viajan todas las frecuencias.

C3) Dado el transformador trifásico ΔY , supuesto ideal, con N_1 espiras en el lado del primario y N_2 espiras en el lado del secundario obtener la relación de transformación y el desfase, en los siguientes casos:

a) El sistema de tensiones ABC es de secuencia directa

b) El sistema de tensiones ABC es de secuencia inversa



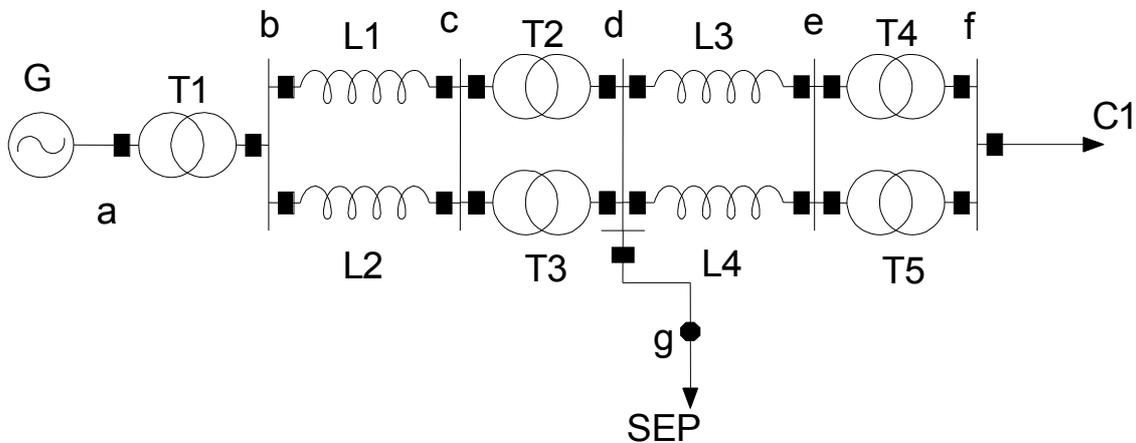
C4) En relación con la expresión de la caída de tensión aproximada:

a) ¿Se podría aplicar dicha expresión a cualquier tipo de línea -aérea, subterránea, de distribución, subtransporte?

b) Determine para qué valor del factor de potencia de la carga la expresión aproximada pasa a ser exacta.

c) Determinar si este factor de potencia coincide con valores usuales del factor de potencia de las cargas.

Problemas:



Datos:

G: 300 MVA, 20kV, $X_d=1.95$, $X'_d=0.33$, $X''_d=0.28$

T1: 350 MVA, 20kV/220kV, $X_{cc}=12\%$

T2,T3: 200 MVA, 220kV/400kV, $X_{cc}=16\%$

T4,T5: 150 MVA, 400kV/132kV, $X_{cc}=10\%$

L1,L2: 100 km, $Z = 0.09 + j0,3 \Omega/\text{km}$ e $Y = j12 \mu\text{S}/\text{km}$

L3,L4: 200 km, $Z = 0.03 + j0,25 \Omega/\text{km}$ e $Y = j14 \mu\text{S}/\text{km}$

C1: a Un consume 100 MW, $\text{fp} = 0,85i$.

SEP: $S_{cc}=5\text{GVA}$, $U_n=400\text{kV}$

- Obtener los parámetros de transmisión entre los nudos **a** y **h** (nudo existente entre la X_{cc} y la fuente de tensión del modelo del SEP)
- Obtener una expresión simbólica que nos dé la **potencia activa** suministrada por el generador **G** al **SEP** en función de los módulos y argumentos de los parámetros de transmisión y en función de los módulos y argumentos de **V_a** y **V_h** (ecuación potencia-ángulo).
- Sabiendo que el generador **G** está suministrando 245 MW a una tensión de 21kV (potencia y tensión medida en el nudo **a**) y que la tensión del SEP es igual a la nominal (esto es: la tensión de la fuente de tensión del modelo del SEP), obtener las fases de **V_a** y de **V_h**.
- Si **V_a** y **V_h** -fase y módulo- se mantienen constantes e iguales al valor obtenido en el apartado c, obtener la potencia del compensador sincrónico, que habría que colocar en el punto **d**, para que la caída de tensión fuese nula entre **a** y **d**.
- Si el compensador ahora regula **V_e** para que la caída de tensión con respecto al punto **a** sea nula, se pide la regulación de los transformadores T4 y T5 para que la tensión en **f** sea la nominal.

Nota: Utilizar $S_{base} = 100\text{MVA}$

$I_{\text{base}}^{\text{línea}} = \frac{S_{\text{base}}^{\text{trifásica}}}{\sqrt{3} \cdot V_{\text{base}}^{\text{línea}}}$	$Z_{Y\text{base}} = \frac{(V_{\text{base}}^{\text{línea}})^2}{S_{\text{base}}^{\text{trifásica}}}$	$I_{\text{base}}^{\text{fase}} = \frac{S_{\text{base}}^{\text{trifásica}}}{V_{\text{base}}^{\text{fase}}}$
$L_{11} = \frac{\mu}{2 \cdot \pi} \ln\left(\frac{1}{r_1'}\right)$ $r_1' = e^{-1/4} \cdot r_1$	$N = 3(n^2 - n) + 1$	$L_i = \frac{\mu}{8 \cdot \pi}$
$L_{K1} = \frac{\mu}{2 \cdot \pi} \ln\left(\frac{1}{D_{K1}}\right)$	$L_{K1} = \frac{\mu}{2 \cdot \pi} \ln \frac{\left[\prod_{k=1}^{N_1} \left[\prod_{l=N_1+1}^{N_1+N_2} D_{kl} \right] \right]^{1/N_1 N_2}}{\left[\prod_{k=1}^{N_1} \left[\prod_{l=1}^{N_1} D_{kl} \right] \right]^{1/N_1 N_1}} = \frac{\mu}{2 \cdot \pi} \ln \left(\frac{\text{DMG}}{\text{RMG}_A} \right)$	$L_{P_1 P_2} = \frac{\mu}{2 \cdot \pi} \ln\left(\frac{D_2}{D_1}\right)$
$Y_{ij} = \frac{Y_i \cdot Y_j}{\sum_i Y_i}$	$Z_a = \frac{Z_{ab} \cdot Z_{ac}}{\sum_i Z_i}$	$Z_{\Delta \text{base}} = 3Z_{Y\text{base}}$
$\text{RMG} = [N \cdot r' \cdot A^{N-1}]^{1/N}$ $r' = \text{RMG}'_{\text{ACSR}}$	$L_{ap} = \frac{\mu}{2 \cdot \pi} \ln\left(\frac{\text{DMG}}{\text{RMG}}\right) = \frac{\mu}{2 \cdot \pi} \ln\left(\frac{(D_{12} D_{13} D_{23})^{1/3}}{r'}\right)$	$V(P) - V(O) = \frac{q}{2\pi\epsilon} \ln\left(\frac{D_o}{D}\right)$
$C_{jN} = \frac{q_j}{\sum_{i=1}^N \frac{q_i}{2\pi\epsilon} \ln\left(\frac{1}{D_i}\right)}$	$\text{DMG} = [D_{AB_{\text{eq}}} \cdot D_{BC_{\text{eq}}} \cdot D_{AC_{\text{eq}}}]^{1/3}$ $\text{RMG} = [\text{RMG}_A \cdot \text{RMG}_B \cdot \text{RMG}_C]^{1/3}$	$V(P) - V(O) = \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{2\pi\epsilon} \ln\left(\frac{D_i'}{D_i}\right)$
$C_{AB} = \frac{\pi\epsilon}{\ln\left(\frac{D_{AB}}{\sqrt{D_{AA} \cdot D_{BB}}}\right)}$	$C_{AN} = \frac{2\pi\epsilon}{\ln\left(\frac{D_{12} \cdot D_{23} \cdot D_{13}}{r}\right)} = \frac{2\pi\epsilon}{\ln\left(\frac{\text{DMG}}{\text{RMG}}\right)}$	$C_{AN} = \frac{2\pi\epsilon}{\ln\left(\frac{\text{DMG}}{\text{RMG}}\right) - \ln\left(\frac{H_m}{H_s}\right)}$
$LC \approx \mu\epsilon = \mu_0\epsilon_0 = \frac{1}{c^2}$	$\bar{z} = R + j \cdot \omega \cdot L \Rightarrow \bar{Z} = \bar{z} \cdot l$ $\bar{y} = G + j \cdot \omega \cdot C \Rightarrow \bar{Y} = \bar{y} \cdot l$ $\bar{\gamma} = \sqrt{\bar{z} \cdot \bar{y}} = \alpha + j \cdot \beta$	$\lambda = \frac{2 \cdot \pi}{\beta}$ $v_f = \frac{\omega}{\beta}$
$\bar{S}_c = \frac{U_1^2}{Z_c^*}$	$\Delta U = R \cdot I \cdot \cos(\theta) + X \cdot I \cdot \sin(\theta) = R \cdot \frac{P}{U} + X \cdot \frac{Q}{U}$	$\eta = \frac{1}{1 + \rho \cdot \frac{1}{S} \cdot \frac{P_L}{U_L^2 \cos^2}}$
$r_t = \frac{U_1}{U_2} = \frac{I_2}{I_1}$ $\bar{Z}_1 = r_t^2 \cdot \bar{Z}_2$	$U_o - U_L = \frac{\rho \cdot L}{s} \cdot \frac{P}{U_L} + \frac{\mu}{2 \cdot \pi} \ln\left(\frac{\text{DMG}}{\text{RMG}}\right) \cdot \omega \cdot L \cdot \frac{Q}{U_L}$	$\frac{V_{CC}}{I_{CC}} = Z_{CC} = \sqrt{R_{CC}^2 + X_{CC}^2}$
$R_{Fe} = \frac{V_{In}^2}{P_o}$ $X_{\mu} = \frac{1}{\sqrt{\left(\frac{I_o}{V_{In}}\right)^2 - \left(\frac{1}{R_{Fe}}\right)^2}}$	$\bar{U}_{1p.u.} = \bar{U}_{2p.u.}$ $\bar{I}_{1p.u.} = \bar{I}_{2p.u.}$ $r_t = \frac{U_{1\text{base}}}{U_{2\text{base}}} = \frac{I_{2\text{base}}}{I_{1\text{base}}}$ $S_{1\text{base}} = S_{2\text{base}} = U_{1\text{base}} \cdot I_{1\text{base}} = U_{2\text{base}} \cdot I_{2\text{base}}$	$\frac{V_p}{V_s} = \frac{N_1 + N_2}{N_2} = r_t$ $\frac{I_p}{I_s} = \frac{N_2}{N_1 + N_2} = \frac{1}{r_t}$
$\bar{r}_t = \frac{\bar{V}_{AB}}{\bar{V}_{ab}} = \frac{\bar{V}_A}{\bar{V}_a}$	$X_{CC} = \frac{\epsilon_{cc} \cdot U_{n1}^2}{100 \cdot S_{n1}}$	$r_t = FT \cdot r_{tn}$
$r_t = e^{j\gamma}$	Regulación = $(FT - 1) \cdot 100$	$E = k \cdot \omega \cdot I_{\text{exc}}$ $\omega = 2 \cdot \pi \cdot f = \Omega \cdot p$
$P_{\text{gen}} = \frac{V \cdot E}{X_S} \sin(\delta)$	$S_{\text{paso}} = V_{\text{alta}} \cdot I_{\text{alta}} = V_{\text{baja}} \cdot I_{\text{baja}}$ $S_{\text{interna}} = \frac{V_{\text{alta}} - V_{\text{baja}}}{V_{\text{alta}}} S_{\text{paso}}$	$Q_{\text{gen}} = \frac{V}{X_S} (E \cdot \cos(\delta) - V)$

